

AMR Autonomous Mobile Robots

AMR do automatycznej obsługi wózków na profile IRS

AMR (Autonomous Mobile Robots) - inteligentne roboty mobilne zdolne do autonomicznego poruszania się w zakresie konstrukcji lub częściowych konstrukcji, bez potrzeby kierowania przez człowieka lub stałej infrastruktury (jak na przykład tory lub przenośniki taśmowe). Wykorzystują czujniki, algorytmy nawigacyjne i systemy mapowania do orientacji i dynamicznej interakcji z otoczeniem.

AMR umożliwiają obsługę wózków z ciętymi profilami ze stacji IRS do zgrzewarek, bez pomocy człowieka, w sposób całkowicie niezależny i wydajny.

Prezentacja

Szybkość i Oszczędność Siły Roboczej

Proces samodzielnej obsługi wózków na przecięte profile, realizowany przez AMR, umożliwia wyeliminowanie siły roboczej z podstawowych i mało ważnych czynności. Ponadto umożliwia ciągłe zasilanie spawarek i samodzielne zarządzanie napełnieniem stacji IRS, co pozwala uniknąć strat produkcyjnych lub spowolnień spowodowanych brakiem rozładunku.

5 powodów, dla których warto wybrać AMR

Innowacyjność i automatyzacja

1. **Wysoka automatyzacja:** umożliwia całkowicie samodzielną obsługę materiałów.
2. **Elastyczność operacyjna:** nawigacja w środowiskach współdzielonych z operatorami (zgodna z wymogami bezpieczeństwa).
3. **Automatyczna kontrola przechowywania:** samodzielna obsługa i zarządzanie materiałami w celu zoptymalizowania napełnienia stacji roboczych.
4. **Integracja ze środowiskiem pracy:** elastyczne programowanie i inteligentne zarządzanie obszarem roboczym.
5. **Dynamiczne zarządzanie przeszkodami.**



AMR zostały zaprojektowane do całkowitej samodzielnej obsługi wózków na profile, zapewniając stały i racjonalny przepływ przetwarzanego materiału z centrów tnących i obróbczych do spawarek. AMR płynnie integruje się ze środowiskiem pracy, umożliwiając bezpieczne przenoszenie, system rozpoznaje przeszkody i personel przechodzący przez strefę roboczą.

AMR są wyposażone w nowoczesne **oprogramowanie, które optymalizuje zadania robocze, maksymalizując produktywność i zarządzanie przestrzenią roboczą.**

Specyfikacje

Wymiary

Promień Działania	Zależy od sieci Wi-Fi
Szerokość	1350 mm
Wysokość	250 mm
Masa	300 Kg

Szczegóły

Moc Zainstalowana	2Kw
Zasilanie	230 V
Możliwe do transportowania Kg	1000 kg

Charakterystyka techniczna

Moduł obróbczy

Konstrukcja

System oparty na jednym lub kilku AMR w zależności od wielkości warsztatu;
Samodzielna stacja załadunku AMR;
Stojak kontrolny WIFI z komputerem i oprogramowaniem do zarządzania algorytmami nawigacji.

Operacje

Samodzielna obsługa wózków z przeciętymi i obrobionymi profilami.

Charakterystyka techniczna

Operatorzy n.0

Wymiary Wózka możliwego do transportowania

Długość	1900 mm
Szerokość	1600 mm
Wysokość	2500 mm